

# ESP8266 unter Linux

- Doku-Repo:  
<https://github.com/esp8266/esp8266-wiki/wiki>
- Meist (halbwegs) aktuell, enthält aber kleinere Fehler und Ungenauigkeiten
- Auf Ubuntu-Systeme ausgerichtet

# ESP8266 unter Linux

- Cross-Compiler: „XTensa Crosstools-NG“
  - Compiler, Linker, Debugger, Basis-Libraries
- SDK: Espressif SDK
  - Libraries, Beispiele, Tools
- Weitere Libraries (binary only)
- Flash-Tool: `esptool.py`

# ESP2866 unter Linux

- Doku im Wiki
- Shell-Skript für Ubuntu: `toolchain.sh`  
<https://github.com/esp8266/esp8266-wiki/blob/master/toolchain.sh>
- Oder manuell....
- Man sollte aber bei den Default-Pfaden unterhalb von `/opt/Espressif` bleiben.

# Abhängigkeiten installieren

Unter Ubuntu:

```
apt-get install git autoconf build-essential  
gperf bison flex texinfo libtool libncurses5-  
dev wget gawk libc6-dev-amd64 python-serial  
libexpat-dev
```

Unter anderen Distributionen heißen diese  
ähnlich..

# XTensa Crosstools-NG

```
cd /opt/Espressif
git clone -b lx106
git://github.com/jcmvbkbc/crosstool-NG.git
cd crosstool-NG
./bootstrap && ./configure --prefix=`pwd` &&
make && make install
./ct-ng xtensa-lx106-elf
./ct-ng build
PATH=$PWD/builds/xtensa-lx106-elf/bin:$PATH
```

# Espressif SDK

```
cd /opt/Espressif
# mkdir ESP8266_SDK <- Unfug
wget -O esp_iot_sdk_v0.9.3_14_11_21.zip
https://github.com/esp8266/esp8266-
wiki/raw/master/sdk/esp_iot_sdk_v0.9.3_14_11_21.zip
wget -O esp_iot_sdk_v0.9.3_14_11_21_patch1.zip
https://github.com/esp8266/esp8266-
wiki/raw/master/sdk/esp_iot_sdk_v0.9.3_14_11_21_patch1.
zip
unzip esp_iot_sdk_v0.9.3_14_11_21.zip
unzip esp_iot_sdk_v0.9.3_14_11_21_patch1.zip
mv esp_iot_sdk_v0.9.3 ESP8266_SDK
mv License ESP8266_SDK/
```

Dies installiert Version 0.9.3. Aktuell ist 0.9.5...

# Patches des SDK

```
cd /opt/Espressif/ESP8266_SDK  
sed -i -e 's/xt-ar/xtensa-lx106-elf-ar/' -e  
's/xt-xcc/xtensa-lx106-elf-gcc/' -e 's/xt-  
objcopy/xtensa-lx106-elf-objcopy/' Makefile  
mv examples/IoT_Demo .
```

# Installieren der XTensa Libraries

Binary-Libraries für C und Hardware-Abstraktion (es gibt aber auch Sourcen).

- `cd /opt/Espressif/ESP8266_SDK`
- `wget -O lib/libc.a https://github.com/esp8266/esp8266-wiki/raw/master/libs/libc.a`
- `wget -O lib/libhal.a https://github.com/esp8266/esp8266-wiki/raw/master/libs/libhal.a`
- `wget -O include.tgz https://github.com/esp8266/esp8266-wiki/raw/master/include.tgz`
- `tar -xvzf include.tgz`



# ESP image tool

```
cd /opt/Espressif
```

```
wget -O esptool_0.0.2-1_i386.deb
```

```
https://github.com/esp8266/esp8266-wiki/raw/master/deb/esptool\_0.0.2-1\_i386.deb
```

```
dpkg -i esptool_0.0.2-1_i386.deb
```

**Umwandeln nach RPM:**

```
alien -r esptool_0.0.2-1_i386.deb
```

**Auspacken:**

```
ar x esptool_0.0.2-1_i386.deb
```

```
tar xzvf data.tar.gz
```

# ESP Upload Tool

```
cd /opt/Espressif  
git clone  
https://github.com/themadinventor/es  
ptool esptool-py  
ln -s $PWD/esptool-py/esptool.py  
crosstool-NG/builds/xtensa-lx106-  
elf/bin/
```

# Das Blinky-Beispiel

```
cd /opt/Espressif
```

```
git clone https://github.com/esp8266/source-code-examples.git
```

```
cd source-code-examples/blinky
```

```
make
```

**produziert:**

```
firmware/0x00000.bin firmware/0x40000.bin
```

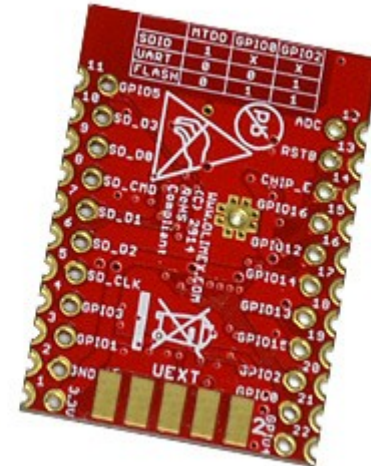
**Andere Beispiele müssen noch mit `esptool` vorbereitet werden.**

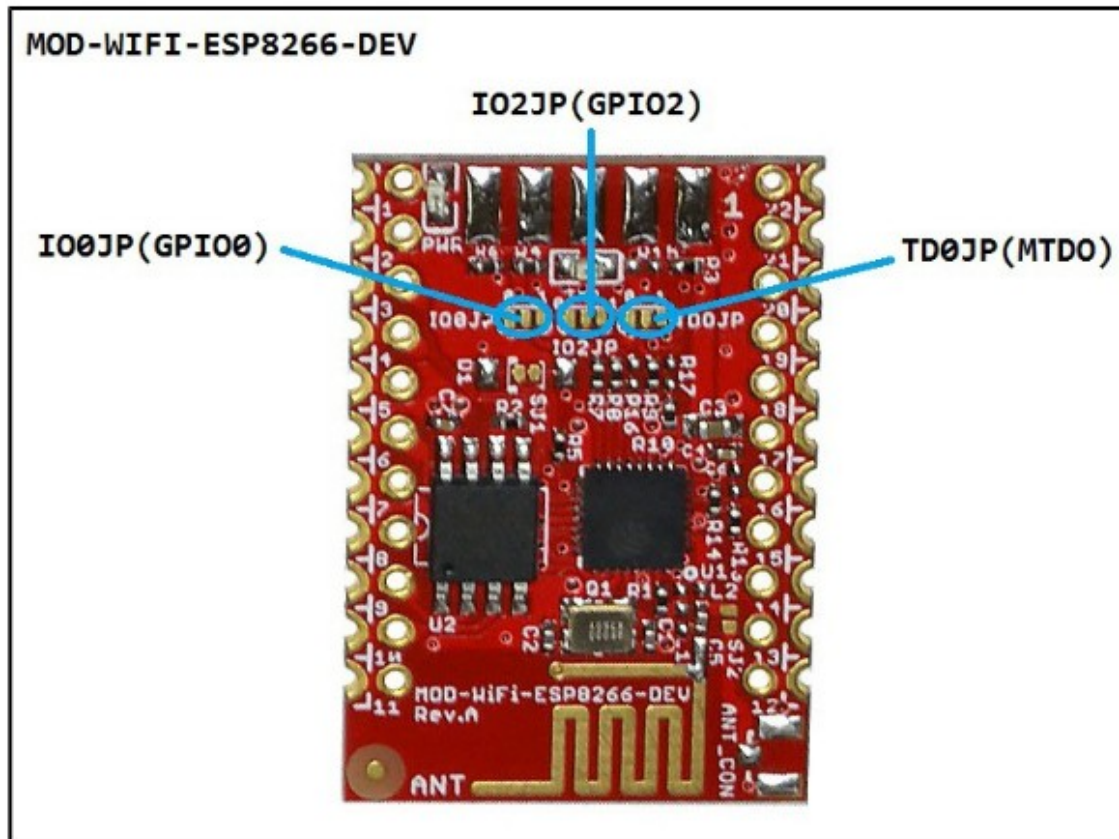
**Siehe:**

```
https://github.com/esp8266/esp8266-wiki/wiki/Building#preparing-the-firmware-image
```

# MOD-WIFI-ESP8266-DEV: IoT für 5,50€

- Webshop:  
<https://www.olimex.com/Products/IoT/MOD-WIFI-ESP8266-DEV/>
- Etwas teurer, dafür aber mehr Pins
- Open Hardware: Schaltplan, Eagle-Dateien





- 3.3 Volt (nicht 5V-fest)
- Ein 5V/3V3-UART ist hilfreich
- Löt-Jumper für Bootloader-Config (auch auf pins herausgeführt)
- Reset-Pin
- Ein Prototyping-Adapter wäre praktisch....

The positions for the all the modes are printed on the board itself. The table looks like this:

MODE / JUMPER	TD0JP(MTDO)	I00JP(GPIO0)	I02JP(GPIO2)
SDIO	1	x	x
UART	0	0	1
FLASH (DEFAULT)	0	1	1

# Kommunikation mit dem Bootloader

- Bootloader verwendet 74880 bps. Sehr ungewöhnliche Geschwindigkeit.
- Eigentlich sollte das ROM Auto-Bauden.....aber wir sind neugierig (und lernen was dabei...)

# Serielle Kommunikation mit 74880bps

- Man kann mit `setserial(1)` nicht-Standard-Geschwindigkeiten setzen. Aber nicht mit jedem Controller. (FT232RL geht, PL2303 nicht..)

```
# setserial -a /dev/ttyUSB0
```

```
/dev/ttyUSB0, Line 0, UART: unknown, Port: 0x0000, IRQ: 0
```

```
    Baud_base: 24000000, close_delay: 0, divisor: 0
```

```
    closing_wait: infinte
```

```
    Flags: spd_normal low_latency
```

Taktfrequenz (`baud_base`) geteilt durch gewünschte BPS ergibt einen Divisor:

$24.000.000 / 74880 = 320$  (circa...)

Mit `spd_cust` kann man den divisor setzen, der an Stelle(!) von 38400bps verwendet wird..

# Serielle Kommunikation mit 74880bps

```
# setserial /dev/ttyUSB0 spd_cust divisor 320
```

```
# setserial -a /dev/ttyUSB0
```

```
/dev/ttyUSB0, Line 0, UART: unknown, Port: 0x0000, IRQ: 0
```

```
    Baud_base: 24000000, close_delay: 0, divisor: 320
```

```
    closing_wait: infinte
```

```
    Flags: spd_cust low_latency
```

```
# screen /dev/ttyUSB0 38400 (minicom geht auch)
```

... und dann das Board resetten...



UART-Boot-Modus (zum Flashen):

```
ets Jan 8 2013,rst cause:2, boot mode:(1,7)
```

**Flash-Boot-Modus (Normalbetrieb):**

ets Jan 8 2013,rst cause:2, boot mode:(3,6)

load 0x40100000, len 23616, room 16

tail 0

chksum 0x0d

load 0x3ffe8000, len 2636, room 8

tail 4

chksum 0x4a

load 0x3ffe8a50, len 3328, room 4

tail 12

chksum 0x41

csum 0x41

SDK ver: 0.9.3 compiled @ Nov 21 2014 11:15:48

phy ver: 273, pp ver: 5

mode : softAP(1a:fe:34:9c:68:05)

dhcp server start:(ip:192.168.4.1,mask:255.255.255.0,gw:192.168.4.1)

add if1

bcn 100

# Flashen der Firmware

- Setzen von UART-Boot. (IO0JP/GPIO0 auf 0/GND).
- Reset des Board (Pin 13 auf GND)
- Flashen des Blinky-Beispiels:

```
cd /opt/Espressif/source-code-examples/blinky  
make ESPPORT=/dev/ttyUSB0 flash
```

# Flashen der Firmware

Connecting...

Erasing flash...

Writing at 0x00007000... (100 %)

Erasing flash...

Writing at 0x00061000... (100 %)

Leaving...

# Flashen der Firmware

## Das IoT-Example:

```
cd /opt/Espressif/ESP8266_SDK/IoT_Demo
```

```
cd .output/eagle/debug/image
```

```
/opt/Espressif/esptool-py/esptool.py --port /dev/ttyUSB0  
write_flash 0x00000 eagle.app.v6.flash.bin 0x40000  
eagle.app.v6.irom0text.bin
```